

Topcon Hybrid "EPP-Paket"



Topcon Hybrid "EPP-Paket" - Hardware



1 x

1 x

Prismenstab



GT-1003

3" Robotik-Station mit Ultraschallmotoren



360° -Prisma

HiPer SR

GNSS-Empfänger auf Prisma für

- Stationierung + Georeferenzierung
- Abwechselnde Nutzung von optischem und GNSS Messverfahren
- Prismenschnellsuche

Zusatzausrüstung
1 x HiPer SR
1 x FC-5000

Roverstab
(GPS-Stab)

TOPCON

1 x



FC-5000

7" Tablet Win10 Pro

Topcon "EPP-Paket" – Software



Laufzeitlizenz 12 Monate



MAGNET Field onboard

Vermessung (Datenaufnahme), Absteckung (Navigation), Konstruktion, Bearbeiten, Import/Export





MAGNET Field PC

Vermessung (Datenaufnahme), Absteckung (Navigation), Konstruktion, Bearbeiten, Import/Export Lizenz gebunden an Hardware







MAGNET Office Site inkl. Tools

Site: Konstruktion, CAD

Tools: Bearbeitung, Import/Export, Höhenmodelle,

Postprocessing, Ausgleichung

Lizenz übertragbar



1+1 x



MAGNET Enterprise

Arbeiten in der Cloud – Teamwork, Datenaustausch, Chat, CAD, ... Login über Topcon-Account Browser, Internet

Totalstation Topcon GT-1003



- ⇒ Genauigkeit Winkel/Strecke 3", 1mm + 2ppm
- ⇒ Reichweite 5000m auf Prisma/ 1000m reflektorlos
- ⇒ Schutzklasse IP65
- ⇒ Pflege: Vorsicht bei Feuchtigkeit und Staub
 - ⇒ NIE feucht in den geschlossenen Koffer
- ⇒ Ersatzakkus empfehlenswert
- ⇒ Wartung in zertifiz. Werkstatt (!)
- ⇒ Laserschutz und Laserklasse:
 - ⇒ Messung auf Prisma und Reflexfolie (1)
 - ⇒ Reflektorlose Messung (3R)
 - \Rightarrow Laserpointer (3R)



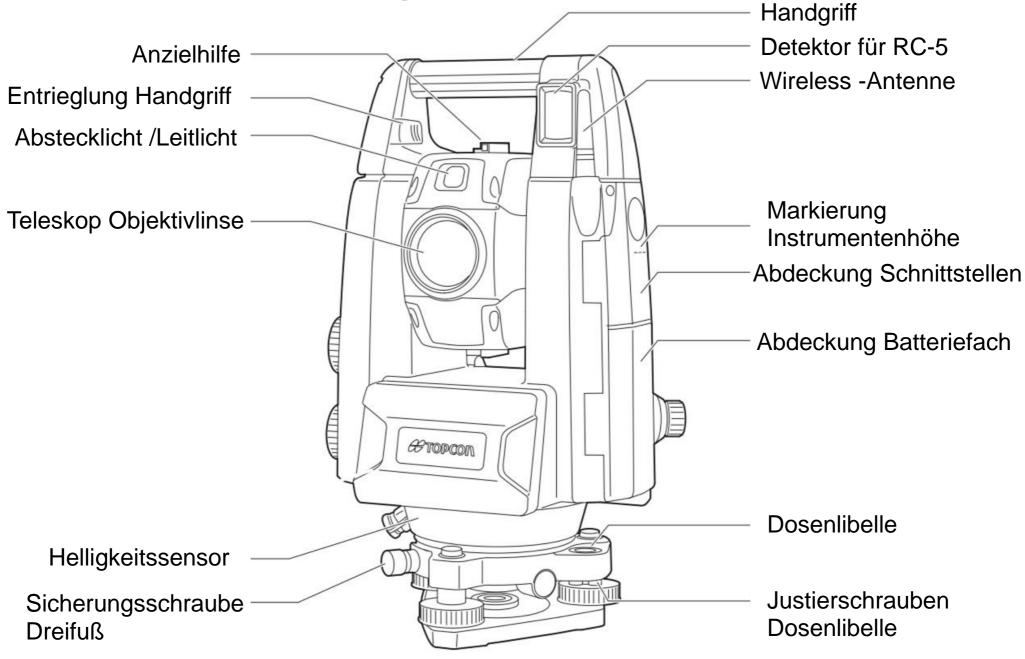
- ⇒ Garantie 3 Jahre Instrument, 5 Jahre Motor
- ⇒ MAGNET Field OnBoard
- ⇒ Monitoring und Diebstahlschutz TSShield ™





Topcon GT-1003





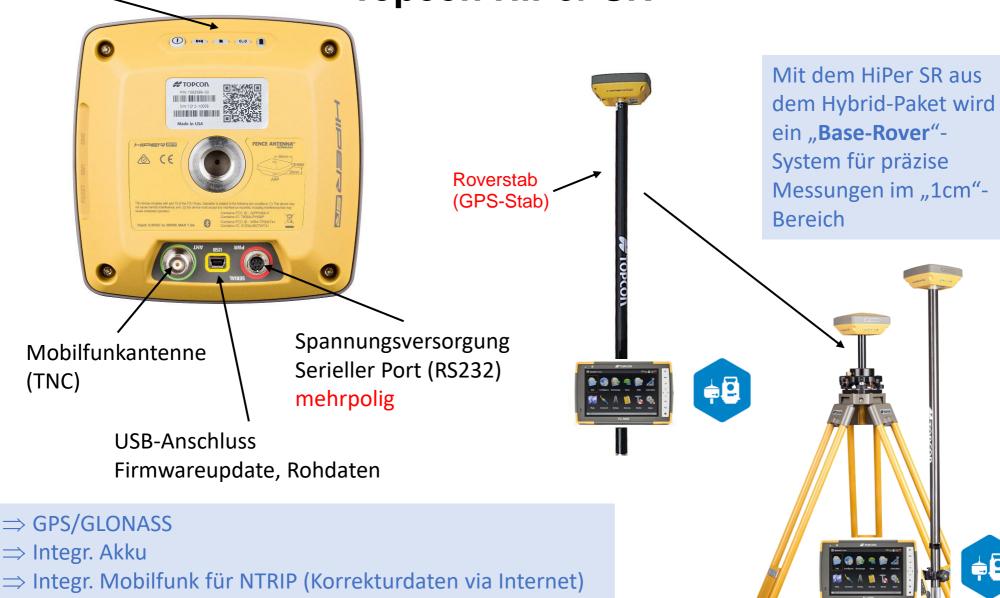


Topcon GT-1003 RC5 -Handgriff Kompass-Modul Fokussierring Teleskop Fokussierring Fadenkreuz Teleskop Okular Vertikaltrieb Ein/Aus-Schalter Fokussierring **Optisches Lot** Lautsprecher Messtaste **Optisches Lot** Horizontaltrieb Display Keyboard Dreifuß-Klemme Anschluss Seriell / Power **Bedienstift** Hellichkeitssensor Nivellier-Fußschraube Dreifuß /Bodenplatte

MINTER (LED-Anzeige)
Siehe Karte im Koffer

Topcon HiPer SR











- ⇒ Robustes 7"-Tablet, IP68
- ⇒ Kapazitives Display
- \Rightarrow Windows 10 (!)
- ⇒ Internes LTE-Modem
- ⇒ Akku Hotswap (2 Akkus, davon 1x Wechsel)
- ⇒ Bluetooth Klasse 1.5 Bluetooth dieses Modell *ohne* LongLink ™
- ⇒ Zusätzlicher Longrange-Bluetooth-Adapter SENA Parani SD1000U mit zusätzlicher Antenne für Verbindungen bis "1000m"



Topcon FC-5000

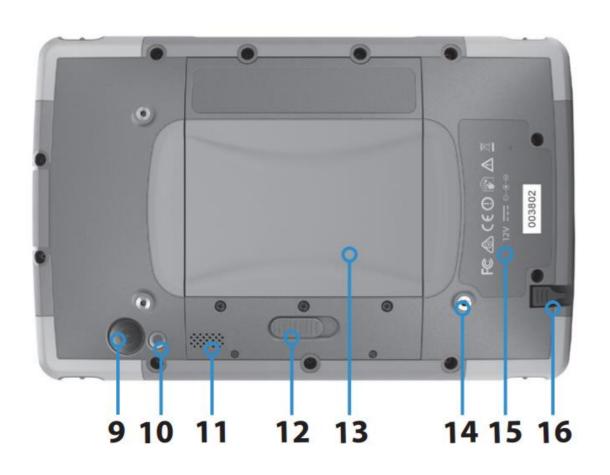




- 1 Umgebungslichtsensor
- 2 Frontkameralinse, 2 MP
- 3 Zehnertastatur
- 4 Betriebstaste
- **5** Benachrichtigungs-LEDs
- 6 Touchscreen und Display
- 7 Stoßfänger an allen vier Ecken
- 8 Mikrofon (eins auf jeder Seite)

Topcon FC-5000





- 9 Rückkameralinse, 8 MP
- 10 Kamerablitzlicht
- 11 Lautsprecher
- 12 Akkuklappenverriegelung
- 13 Klappe für Akkufach und Kartensteckplätze
- 14 Befestigungspunkt für externes Gerät (1 von 3 auf der Rückseite)
- 15 Standort interner Akku (unzugänglich für den Anwender)
- **16** Stift-Aufbewahrungschlitz



MAGNET Field



Feldsoftware für Vermessung und Datenaufnahme



Topcon "EPP-Paket" – Software



Laufzeitlizenz 12 Monate



MAGNET Office Site inkl. Tools

Site: Konstruktion, CAD

Tools: Bearbeitung, Import/Export, Höhenmodelle,

Postprocessing, Ausgleichung

Lizenz übertragbar



2 x



MAGNET Enterprise

Arbeiten in der Cloud – Teamwork, Datenaustausch, Chat, CAD, ... Login über Topcon-Account Browser, Internet



Anwendungsvarianten

Total- station	Hiper SR	Software	Personen		
GT	-	MFonboard	2	Konventionell, siehe OS	bekannt
OS	-	MF	2	Unkonventionell	
GT	-	MF	1	Robotik konventionell	√
-	1	MF	1	RTK NTRIP (Mobilfunk/Internet, Korrekturdaten)	
-	1	(MF) MTools	1	Postprocessing mit öffentlichen Referenzdaten	b.G.
-	2	(MF) MTools	1	Postprocessing Base-Rover	b.G.
-	2	MF	1	RTK Base-Rover	√
GT	2	2x MF	2	Robotik und RTK getrennt	
GT	2	1x MF	1	Hybrid: Robotik/RTK Kombi	
GT	-	MF	1	Hybrid einfach	



Topcon GT + MAGNET Field onboard

Konventionelle 2-Mann/Frau-Station



Sonderfall:

1 Person für reflektorlose Messung (z.B. Fassaden)



GT-1003

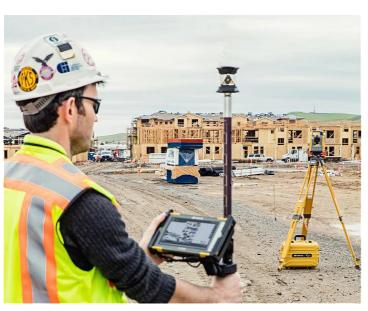
+ Software MAGNET Field onboard

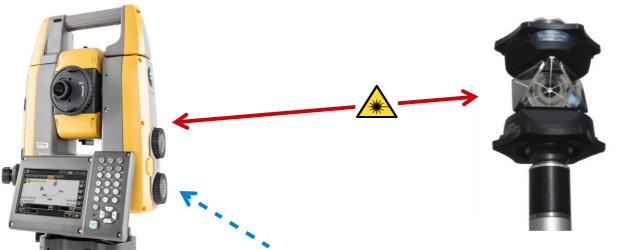




GT-1003 + FC-5000 + MAGNET Field

Konventionelle 1-Mann/Frau-Station "Robotik"





Bluetooth

Topcon GT

- \Rightarrow Bedienung "vom Prisma"
- ⇒ Motorisierung ermöglicht:
 - Ausrichtung der Station zum Prisma mit Hilfe des Rot-Grün-Führungslichts
 - Prismensuche ("Abrastern")
 - Tracking (Prismenverfolgung)
 - Automatische Drehung zu einem ausgewählten Absteckpunkt



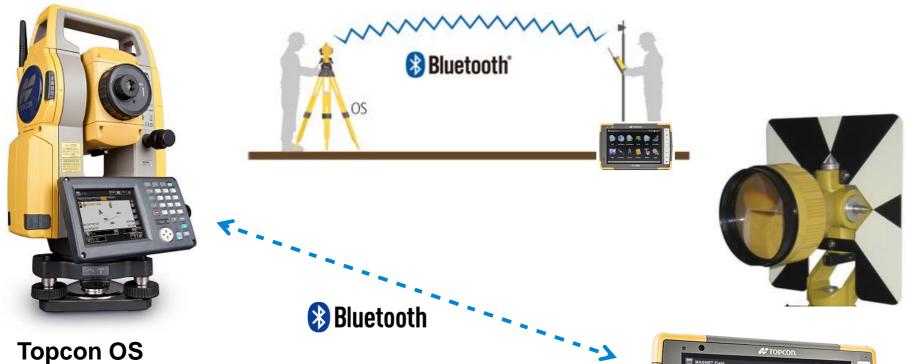
Topcon FC-5000+ Software MAGNET Field



EXKURS OS + FC-5000 + MAGNET Field



2-Mann/Frau-Station mit Rollentausch



- ⇒ Der Profi steht am Prisma und löst die Messung aus
- ⇒ Die 2. Person steht am Instrument und richtet die Totalstation zum Prisma aus



Topcon FC-5000+ Software MAGNET Field



EXKURS GT-1003 + FC-5000 + RC5 + MF



"Robotik" mit schneller Prismensuche









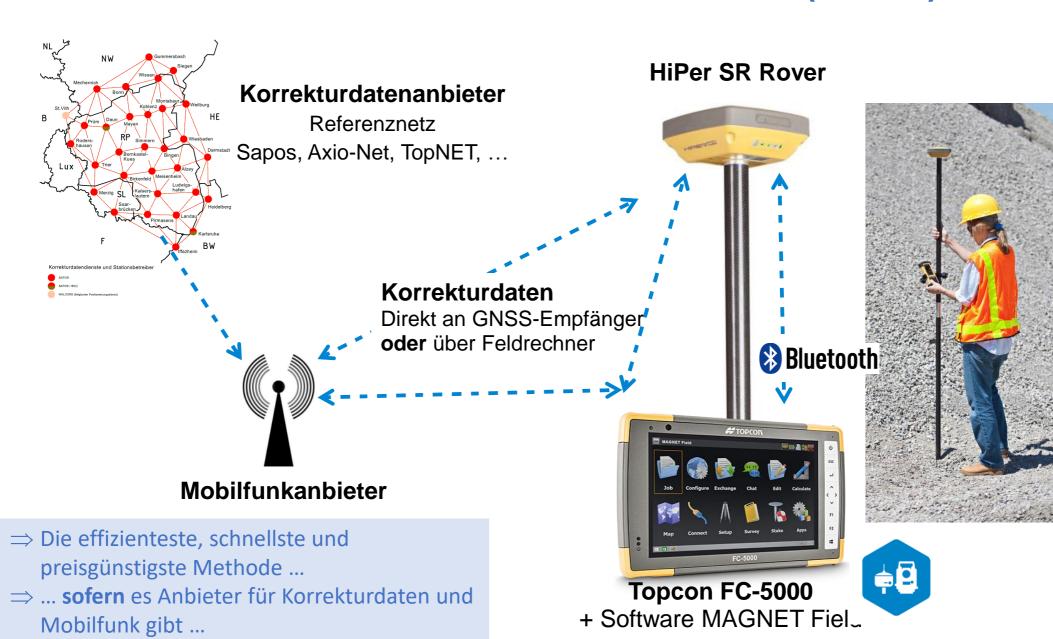
⇒ Schnelle Ausrichtung der Totalstation zum Prisma "auf Knopfdruck" mit Hilfe eines breiten Infrarot-Führungsstrahls, der von der RC-5-Einheit ausgeht.

Topcon FC-5000+ Software MAGNET Field

EXKURS GNSS Rover in Echtzeit (RTK)DR BER VERMESSL



Öffentliche Korrekturdaten via Internet (NTRIP)



NTRIP: Networked Transport of RTCM via Internet Protocol

Postprocessing



₹ 32 GB

₽8

HiPer SR Rover

Topcon FC-5000

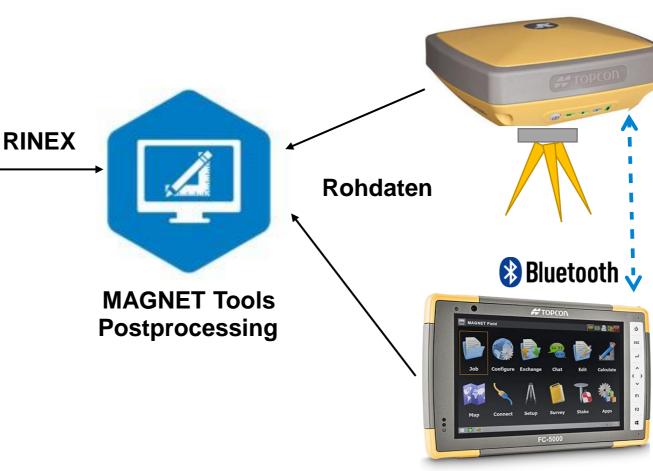
Software MAGNET Fiel

Öffentliche Referenzstationsdaten



Öffentliche Referenzstationsdaten von GNSS

Referenzstationsnetzwerken "im Internet"

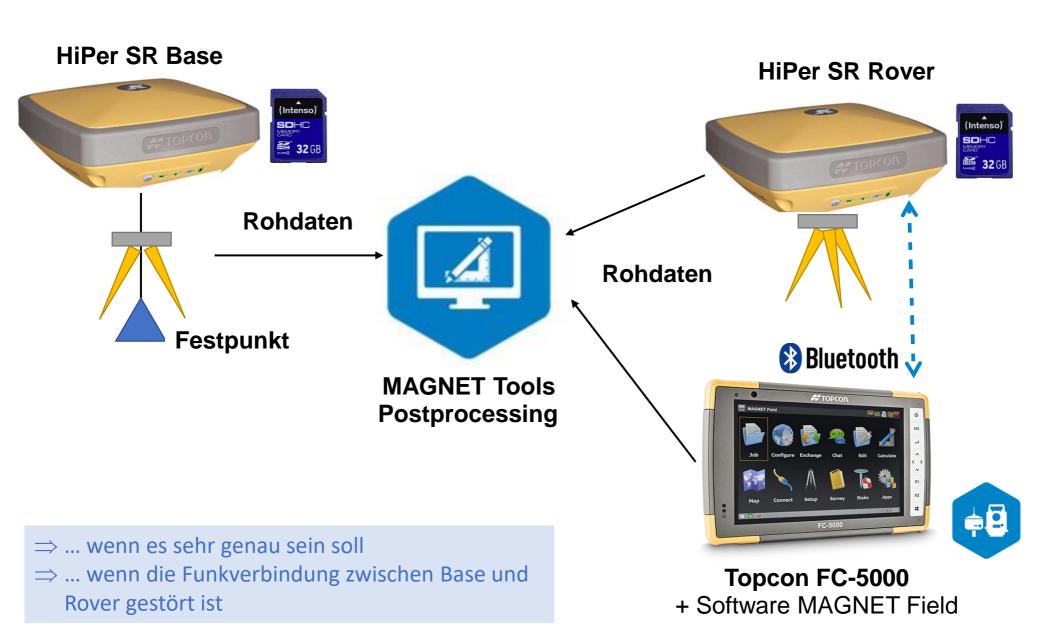


- \Rightarrow ... wenn nur ein einziger Empfänger zur Verfügung steht
- ⇒ ... wenn keine Festpunkte vorhanden sind

Postprocessing



Base-Rover



GNSS Rover in Echtzeit (RTK)















Festpunkt



HiPer SR Rover





- ⇒ Konventionelles Verfahren für exakte und schnelle GNSS-Vermessung
- ⇒ Unabhängig von Mobilfunk und Korrekturdatenanbietern

Optisch und GNSS - getrennt



Base-Rover



Robotik



- ⇒ Mit GNSS schnelle Vermessung in offenem Gelände
- ⇒ Bestimmung eines Festpunktfeldes
- ⇒ Mit **Totalstation** Stationierung m.H. der Festpunkte
- ⇒ Präzise Messungen unter Bäumen, an Wände, weitere Strecken.





- ⇒ Beschäftigung von 2 Teams
- ⇒ Für die Ausbildung

Hybrid-Variante 1: GT-1003 + HiPer SR Rover (NTRIP)



Bluetooth











- ⇒ Sofortige Georeferenzierung (korrekte Einbindung von Karten, Luftbildern, ...)
- ⇒ Wechsel zw. GNSS und Totalstation nach Belieben
- ⇒ Prismenschnellsuche auf Knopfdruck



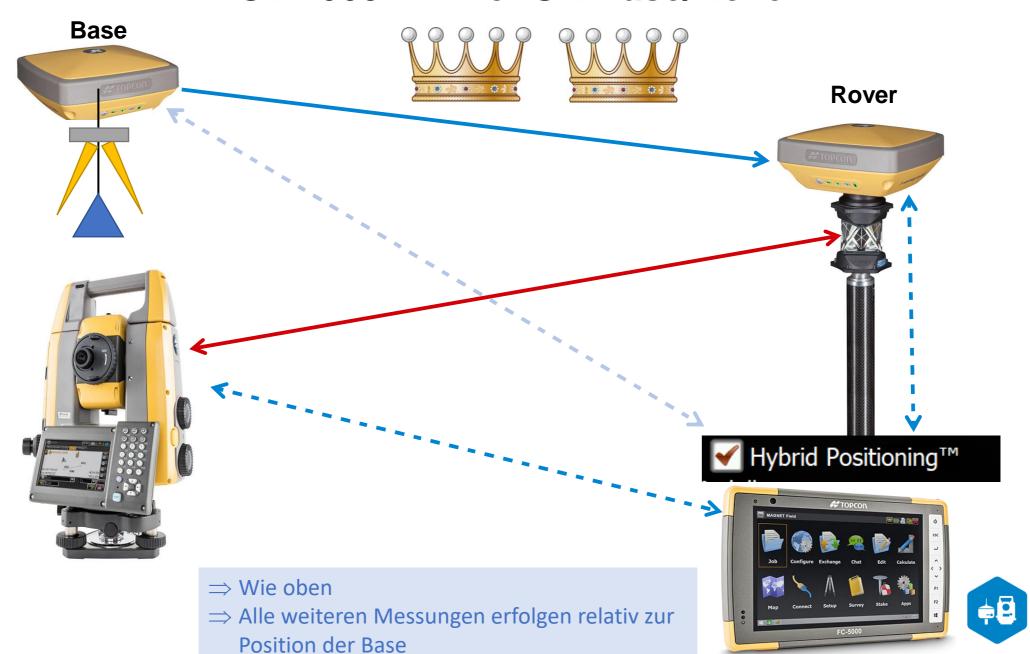


Topcon FC-5000 + Software MAGNET Field

Topcon GT

Hybridvariante 2: GT-1003 + HiPer SR Base/Rover



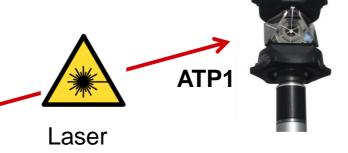


Hybrid-Variante 3: GT-1003 + "Navi-GPS" im FC-5000





HiPer SR Rover







⇒ Ungefähre Georeferenzierung funktioniert

Bluetooth

⇒ Prismenschnellsuche auf Knopfdruck und auf größere Entfernung funktioniert







Topcon FC-5000 mit integriertem GPS **▼**

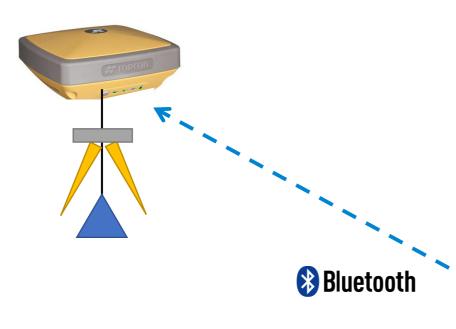
+ Software MAGNET Field



Basis starten



HiPerSR Base



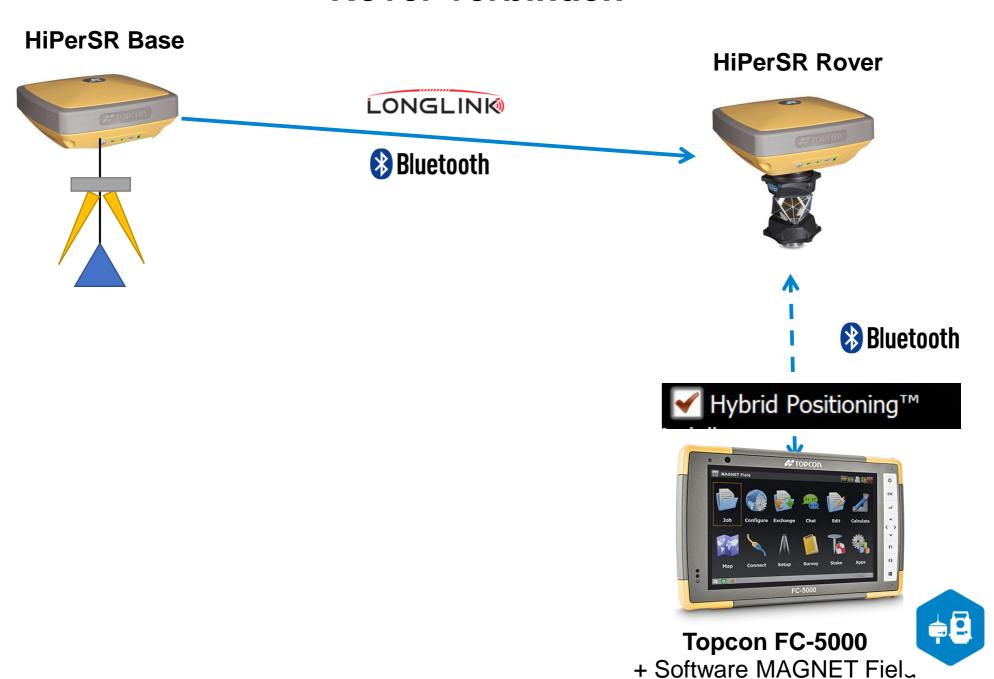
- ⇒ Basis über Festpunkt stationieren
- ⇒ MAGNET Field mit Basis verbinden
- ⇒ Basis einrichten:
 - ⇒ Name des Standpunkts definieren
 - ⇒ Koordinate eingeben
 - ⇒ Basis starten (Korrekturdatenausgabe)
- ⇒ Von Basis trennen
- ⇒ LEDs beobachten



Topcon FC-5000 + Software MAGNET Fiel

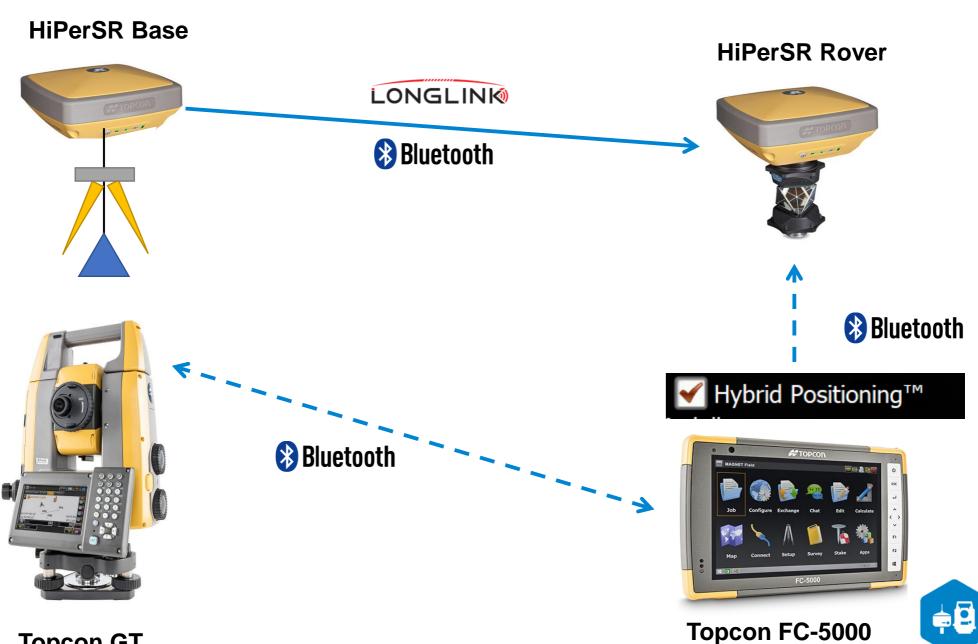
Rover verbinden





Totalstation verbinden



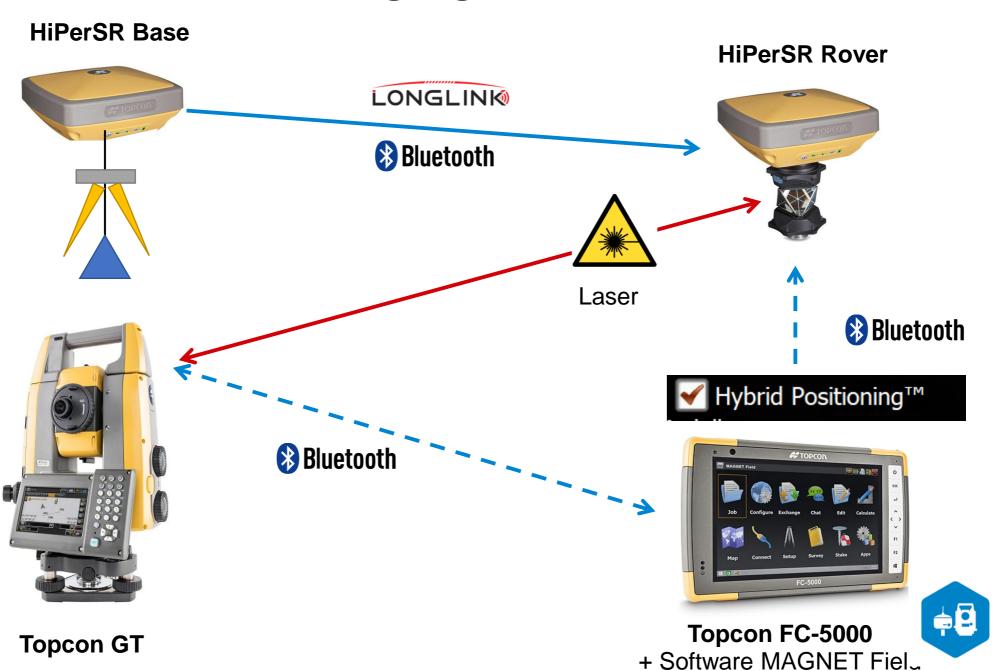


Topcon GT

+ Software MAGNET Fiel ...

DR BERTGES VERMESSUNGSTECHNIK

Prismenverfolgung aktivieren / messen















Rover und Base vertauschen ? ...

... besser nicht, auch wenn dies technisch problemlos möglich ist. Z.B. bei einer automatischen Herstellung der BT-Verbindung kann dies jedoch zu Verwirrung führen. Markieren Sie die Geräte entsprechend! Eselsbrücke: Niedrigere Seriennummer = Base = blau, höhere SN = Rover = rot

Prismenstab und GPS-Stab nicht verwechseln...

... da die Höhenskalen unterschiedlich sind (warum?) Für Hybrid darf ausschließlich der Prismenstab verwendet werden.

 Gibt es keinen Festpunkt an der Stelle, wo die Basis aufgebaut werden soll ...

... kann die Standpunkt-Koordinate der Basis vom Rover "zurechtgerückt" werden, wenn unterwegs ein Punkt mit bekannten Koordinaten aufgenommen wird.

Wenn auf einem Areal die Standpunkte der Totalstation oder der Base öfters gewechselt werden…

... messen Sie immer ehemalige Standpunkte nochmals ein bzw. markieren Sie einige besondere Messpunkte und messen Sie diese zu einem späteren Zeitpunkt, nachdem Totalstation oder Base versetzt wurden, nochmals ein.

So kontrollieren Sie bereits im Feld die Genauigkeit der Messkampagne mit mehreren Standpunkten. Später kann im Büro mit der Software MAGNET Tools eine Ausgleichung zur Fehlerverteilung gerechnet werden.